

ATM60-AAA12x12

ATM60

ENCODERS ABSOLUTOS

SICK
Sensor Intelligence.

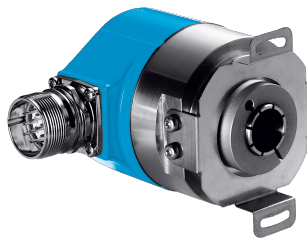


Imagen aproximada

Información sobre pedidos

Tipo	N.º de artículo
ATM60-AAA12x12	1030009

En función del diámetro del eje, existen soluciones de continuación ampliamente compatibles funcional y mecánicamente con las gamas de productos AHM36 y AFM60. Puede encontrar más información en el enlace que figura a continuación. Nuestro departamento de ventas le asesorará con mucho gusto si tiene más preguntas para la selección de una solución de continuación apropiada.

Otros modelos del dispositivo y accesorios → www.sick.com/ATM60



Datos técnicos detallados

Rendimiento

Número de pasos por revolución (resolución máx.)	8.192 (13 bit)
Número de revoluciones	8.192 (13 bit)
Resolución	Resolución máxima admisible: 25 bits (12 bits monovuelta x 13 bits multivuelta o 13 bits monovuelta x 12 bits multivuelta).
Paso de medición	0,043°
Límites de fallos G	± 0,25° ¹⁾
Desviación típica de repetición σ_r	0,1° ²⁾

¹⁾ Según DIN ISO 1319-1, la posición del límite de fallo superior e inferior depende de la situación de montaje; el valor especificado se refiere a la posición simétrica, es decir, la desviación tiene el mismo valor en dirección superior e inferior.

²⁾ Según DIN ISO 55350-13; el 68,3% de los valores medidos se encuentran dentro del rango especificado.

Interfaz

Interfaz de comunicación	SSI
Tiempo de inicialización	1.050 ms ¹⁾
Tiempo de formación de posición	0,15 ms
Datos de parametrización	Rango de pasos por revolución Número de revoluciones Tipo de código Ajuste electrónico
Tipo de código	Gray, binario
Desarrollo de la codificación programable	CW/CCW (V/R)
Frecuencia de ciclo	1 MHz ²⁾
Set (ajuste electrónico)	H activo (L = 0 - 4,7 V, H = 10 - Us V)
Horario/antihorario (secuencia de pasos en el sentido de giro)	L activo (L = 0 - 1,5 V, H = 2,0 - Us V)

¹⁾ Transcurrido este tiempo, pueden leerse las posiciones válidas.

²⁾ Mínima, nivel LOW (reloj+): 500 ns.

Datos eléctricos

Tipo de conexión	Conector macho, M23, 12 polos, radial
Tensión de alimentación	10 ... 32 V
Consumo de energía	≤ 0,8 W (sin carga)
Protección frente a inversión de polaridad	✓
MTTFd: Tiempo medio hasta un fallo peligroso	150 años (EN ISO 13849-1) ¹⁾

¹⁾ Este producto es un producto estándar y no constituye un producto de seguridad en el sentido de la Directiva de Máquinas. Cálculo basado en la carga nominal de los componentes, a una temperatura ambiente media de 40 °C y a una frecuencia de uso de 8760 h/a. Todos los fallos electrónicos son considerados peligrosos. Para información más detallada, véase el documento n.º 8015532.

Datos mecánica

Características mecánicas	Eje hueco desmontable
Diámetro del eje	15 mm ¹⁾
Peso	0,4 kg ²⁾
Material, eje	Acero inoxidable
Material de la brida	Aluminio
Material de la carcasa	Fundición inyectada de aluminio
Par de arranque	1,2 Ncm (+20 °C), con retén
Par de operación	0,8 Ncm (+20 °C), con retén
Movimiento admisible del eje estático	± 0,3 mm (radial) ± 0,5 mm (axial)
Movimiento admisible del eje dinámico	± 0,1 mm (radial) ± 0,2 mm (axial)
Velocidad de servicio	≤ 3.000 min ⁻¹ ³⁾
Momento de inercia del rotor	55 gcm ²
Tiempo de vida de los cojinetes	3,6 x 10 ⁹ revoluciones
Aceleración angular	≤ 500.000 rad/s ²

¹⁾ Las pinzas de 6, 8, 10, 12 y 14 mm, y de 1/4", 3/8" y 1/2" son accesorios que deben adquirirse por separado. No hay ninguna pinza para el diámetro de eje de 15 mm.

²⁾ Referido a encoder con conector macho.

³⁾ Para la definición del rango de la temperatura de servicio debe tenerse en cuenta un autocalentamiento de 3,3 K por cada 1.000 rpm.

Datos de ambiente

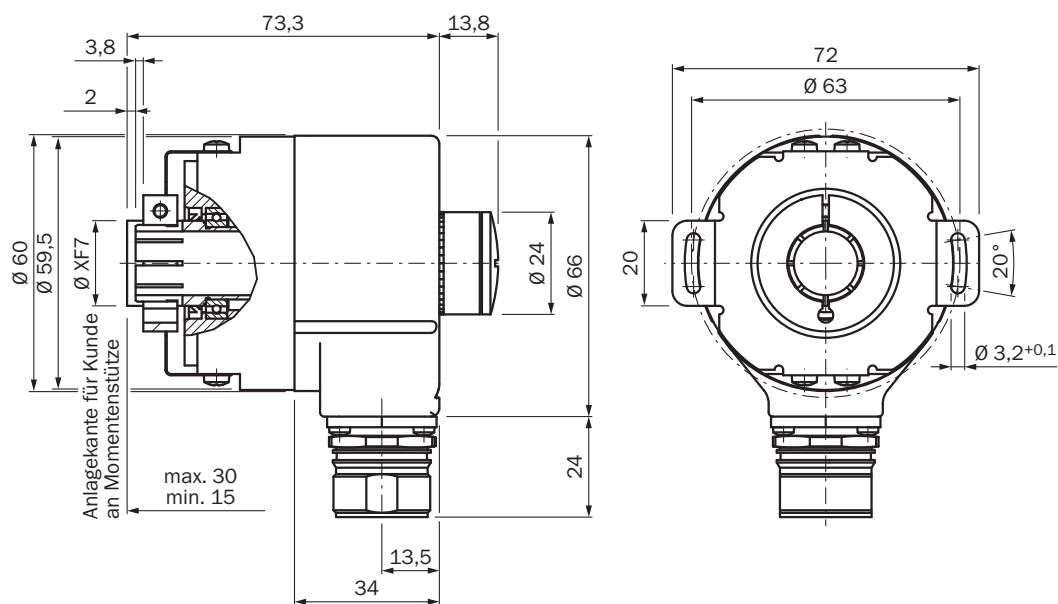
CEM	Según las normas EN 61000-6-2 y EN 61000-6-3
Grado de protección	IP67, con retén (CEI 60529) ¹⁾ IP43, sin retén, brida del encoder no estanca (CEI 60529) ¹⁾ IP65, sin retén, brida del encoder estanca (CEI 60529) ¹⁾
Humedad relativa permisible	98 %
Rango de temperatura de servicio	-20 °C ... +85 °C
Rango de temperatura de almacenamiento	-40 °C ... +100 °C, Sin embalaje
Resistencia a choques	100 g, 6 ms (EN 60068-2-27)
Resistencia a las vibraciones	20 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (EN 60068-2-6)

¹⁾ Con contraconector montado.

Clasificaciones

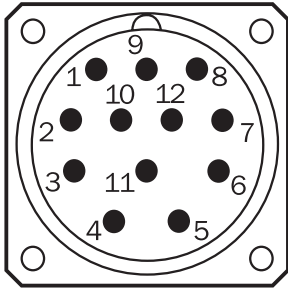
eCl@ss 5.0	27270502
eCl@ss 5.1.4	27270502
eCl@ss 6.0	27270590
eCl@ss 6.2	27270590
eCl@ss 7.0	27270502
eCl@ss 8.0	27270502
eCl@ss 8.1	27270502
eCl@ss 9.0	27270502
eCl@ss 10.0	27270502
eCl@ss 11.0	27270502
eCl@ss 12.0	27270502
ETIM 5.0	EC001486
ETIM 6.0	EC001486
ETIM 7.0	EC001486
ETIM 8.0	EC001486
UNSPSC 16.0901	41112113

Esquema de dimensiones (Medidas en mm)



Asignación de PIN

Vista conector de aparato M23 en el encoder



Vista conector de aparato M23 en el encoder

Clavija	Señal	Color de los conductores (conexión de cable)	Descripción
1	GND	Azul	Conexión a masa
2	Datos +	Blanco	Señales de interface
3	Clock +	Amarillo	Señales de interface
4	R x D +	Gris	Cables de programación RS-422
5	R x D -	Verde	Cables de programación RS-422 Cables de programación RS-422
6	T x D +	Rosa	Cables de programación RS-422
7	T x D -	Negro	Cables de programación RS-422
8	U _s	Rojo	Tensión de operación
9	SET ¹⁾	Naranja	Ajuste electrónico
10	Datos -	Marrón	Señales de interface
11	Clock -	Lila	Señales de interface
12	V/R ²⁾	Naranja-negro	Secuencia de pasos en el sentido de giro
	Pantalla		Potencial de la carcasa


SET = Esta entrada sirve para la puesta a cero electrónica. Si al cable SET se le aplica la U_s durante más de 100 ms, la posición mecánica corresponde al valor 0, o al valor SET preestablecido.

V/R (hacia delante/hacia atrás): esta entrada programa la dirección de conteo del encoder. Sin conexión, esta entrada se encuentra en HIGH. Si el eje del encoder se gira en sentido horario (hacia la derecha) mirando hacia el eje, cuenta en orden ascendente. Si al girar el eje en sentido antihorario (hacia la izquierda) tiene que contar en sentido ascendente, esta conexión debe colocarse estática sobre el nivel LOW (GND).

Accesorios recomendados

Otros modelos del dispositivo y accesorios → www.sick.com/ATM60

	Descripción breve	Tipo	N.º de artículo
Adaptación de ejes			
	Pinza de apriete para eje hueco desmontable, diámetro del eje 6 mm, diámetro exterior 15 mm	SPZ-006-AD-A	2029174
	Pinza de apriete para eje hueco desmontable, diámetro del eje 8 mm, diámetro exterior 15 mm	SPZ-008-AD-A	2029176
	Pinza de apriete para eje hueco desmontable, diámetro del eje 10 mm, diámetro exterior 15 mm	SPZ-010-AD-A	2029178
	Pinza de apriete para eje hueco desmontable, diámetro del eje 12 mm, diámetro exterior 15 mm	SPZ-012-AD-A	2029179
	Mordaza para eje hueco de inserción, diámetro del eje 14 mm, diámetro exterior 15 mm	SPZ-014-AD-A	2048863
	Mordaza para eje hueco de inserción, diámetro del eje 1/2" (12,7 mm), diámetro exterior 15 mm	SPZ-1E2-AD-A	2029180
	Mordaza para eje hueco de inserción, diámetro del eje 1/4" (6,35 mm), diámetro exterior 15 mm	SPZ-1E4-AD-A	2029175
	Mordaza para eje hueco de inserción, diámetro del eje 3/8" (9,525 mm), diámetro exterior 15 mm	SPZ-3E8-AD-A	2029177
Conectores y cables			
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, recto Cabezal B: Extremo de cable abierto Cable: SSI, RS-422, TTL, HTL, PUR sin halógenos, Apantallado, 3 m	DOL-2312-G03MMA1	2029201
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, recto Cabezal B: Extremo de cable abierto Cable: SSI, RS-422, TTL, HTL, PUR sin halógenos, Apantallado, 5 m	DOL-2312-G05MMA1	2029202
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, recto Cabezal B: Extremo de cable abierto Cable: SSI, RS-422, TTL, HTL, PUR sin halógenos, Apantallado, 10 m	DOL-2312-G10MMA1	2029203
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, recto Cabezal B: Extremo de cable abierto Cable: SSI, RS-422, TTL, HTL, PUR sin halógenos, Apantallado, 1,5 m	DOL-2312-G1M5MA1	2029200
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, recto Cabezal B: Extremo de cable abierto Cable: SSI, RS-422, PUR sin halógenos, Apantallado, 20 m	DOL-2312-G20MMA1	2029204
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, recto Cabezal B: Extremo de cable abierto Cable: SSI, RS-422, PUR sin halógenos, Apantallado, 30 m	DOL-2312-G30MMA1	2029205
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 9 polos, recto Cable: HIPERFACE®, SSI, Incremental, Apantallado	DOS-2309-G	6028533
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, recto Cable: HIPERFACE®, SSI, Incremental, Apantallado	DOS-2312-G	6027538
	Cabezal A: Conector hembra, M23, 12 polos, acodado Cable: HIPERFACE®, SSI, Incremental, Apantallado	DOS-2312-W01	2072580
	Cabezal A: Conector macho, M23, 12 polos, recto Cable: HIPERFACE®, SSI, Incremental, RS-422, Apantallado	STE-2312-G	6027537

	Descripción breve	Tipo	N.º de artículo
Otros			
	Herramienta de programación para ATM60, ATM90 y KH53		Previa solicitud

LO MÁS DESTACADO DE SICK

SICK es uno de los fabricantes líderes de sensores y soluciones de sensores inteligentes para aplicaciones industriales. Nuestro exclusivo catálogo de productos y servicios constituye la base perfecta para el control seguro y eficaz de procesos, para la protección de personas y para la prevención de accidentes y de daños medioambientales.

Nuestra amplia experiencia multidisciplinar nos permite conocer sus necesidades y procesos para ofrecer a nuestros clientes exactamente la clase de sensores inteligentes que necesitan. Contamos con centros de aplicación en Europa, Asia y Norteamérica, donde probamos y optimizamos las soluciones de sistemas específicas del cliente. Todo ello nos convierte en el proveedor y socio en el desarrollo de confianza que somos.

SICK LifeTime Services, nuestra completa oferta de servicios, garantiza la asistencia durante toda la vida útil de su maquinaria para que obtenga la máxima seguridad y productividad.

Para nosotros, esto es “Sensor Intelligence”.

CERCA DE USTED EN CUALQUIER LUGAR DEL MUNDO:

Encontrará información detallada sobre todas las sedes y personas de contacto en nuestra página web: → www.sick.com